

There are no translations available.

Celem projektu jest opracowanie autonomicznego systemu dynamicznego pomiaru masy pojazdów poruszających się po drogach spełniających wymagania metrologiczne Międzynarodowej Organizacji Metrologii Prawnej stawiane systemom dopuszczonym do automatycznego nakładania kar (typu WIM-E, ang. Weigh-in-Motion Enforcement)

Projekt realizowany przez konsorcjum w składzie: IBDiM, Neurosoft, Proteus

Czas trwania projektu: 20.11.2012 - 31.12.2013

Więcej informacji: Michał Karkowski, e-mail: mkarkowski@ibdim.edu.pl